



# PANDA

## CONTROLLER

Size (LxWxH)	545mmx285mmx433mm
Weight	25kg
Power supply	AC 110-240V, 50-60Hz
IP classification	IP40
Certificate	CE certificate
Interface and openness	SDK(Python, C++,JAVA),API,ROS
I/O ports	Digital Input:16 Digital Output:16
I/O power supply	24V 2A
Communication	TCP/IP

## ROBOT

Robot version	Panda 3	Panda 5
Payload	3kg	5kg
Reach	550mm	850mm
Degrees of freedom	6	
Working range	±360°	±360°
Axis maximum speed	J1/J2/J3: 180°/sec J4/J5/J6: 208°/sec	J1/J2/J3: 150°/sec J4/J5/J6: 208°/sec
Tool speed	1m/sec	1m/sec
Weight	17kg	24.5kg
Position repeatability	±0.05mm	
Dimensions robot base	123mmx123mm	
Programming mode	Graphical programming	
IP classification	IP54	
Power consumption	160W	260W
Materials	Aluminium alloy, Rubber	
Operating temperature range	0-50 C	
Collaboration operation	Test in accordance with: EN ISO 13849-1PLd, EN ISO 10218-1: 2011-Clause 5.4.3	
Noise	<70dB	
Robot mounting	Any angle	
Relative humidity	5%-95%	

## TEACH PENDANT

Size (LxWxH)	255mmx230mmx90mm
Weight	1.8kg
Screen resolution	1024x768
IP classification	IP20
Screen size	10.4"



# PANDA

## 控制柜

尺寸 (长×宽×高)	545mm×285mm×433mm
重量	25kg
供电	AC 110-240V, 50-60Hz
IP等级	IP40
认证标准	CE认证
接口与开放性	SDK(Python, C++, JAVA), API, ROS
I/O端口	数字量输入: 16个
	数字量输出: 16个
I/O电源	24V 2A
通信方式	TCP/IP

## 机械臂

机器人型号	Panda 3	Panda 5
有效负载	3kg	5kg
工作范围	550mm	850mm
自由度	6	
关节范围	±360°	±360°
关节最大速度	J1/J2/J3: 180°/sec J4/J5/J6: 208°/sec	J1/J2/J3: 150°/sec J4/J5/J6: 208°/sec
工具端速度	1m/sec	1m/sec
重量	17kg	24.5kg
重复定位精度	±0.05mm	
底座安装面积	123mm×123mm	
编程方式	图形化编程	
IP等级	IP54	
功耗	160W	260W
材质	铝合金, 橡胶	
工作温度范围	0-50 C	
协作操作	基于以下标准进行测试: EN ISO 13849-1PLd, EN ISO 10218-1: 2011第5.4.3条	
噪声	<70dB	
机器人安装方式	任意角度	
工作环境湿度	5%-95%	

## 示教器

尺寸 (长×宽×高)	255mm×230mm×90mm
重量	1.8kg
屏幕分辨率	1024×768
IP等级	IP20
触摸屏/显示屏尺寸	10.4"